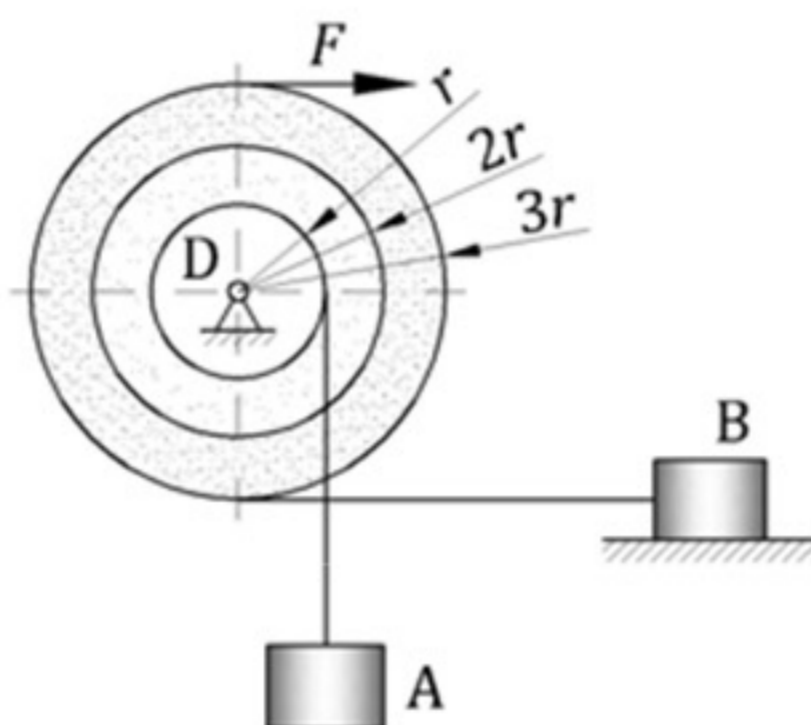


ПОПРАВНИ ДРУГОГ КОЛОКВИЈУМА ИЗ ДИНАМИКЕ

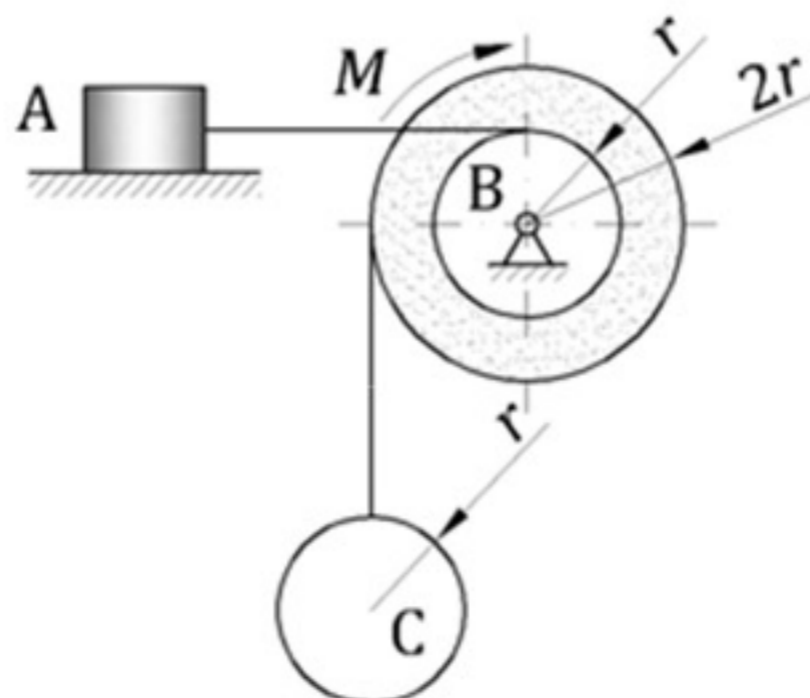
1. Систем приказан на слици доводи се у кретање из стања мировања дејством константне силе F интензитета $5mg$ [N]. Трење је занемарљиво.
- Ослободити се веза у систему и написати једначине кретања појединачних тијела.
 - Ако је полупречник инерције диска D $2r/3$ и угаоно убрзање диска D $9/8g$ [m/s^2], одредити полупречник r .

Дато је: $m_A = 3m$, $m_B = m$ и $m_D = 9m$.



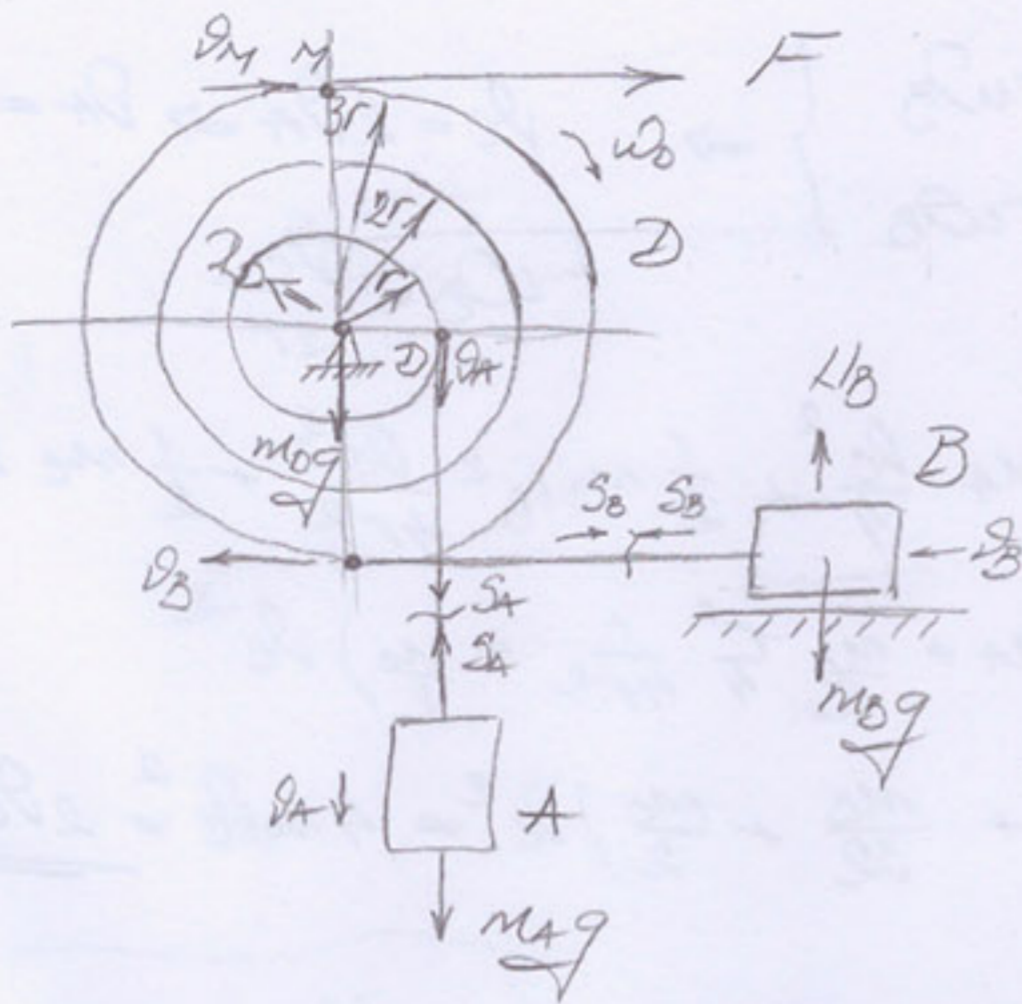
2. Систем приказан на слици креће се помоћу константног момента M интензитета $16mgr$ [Nm]. Коefицијент трења између тијела A и подлоге је $\mu = 0,25$.
- Одредити кинетичку енергију система у функцији брзине центра инерције диска C.
 - Колику почетну брзину треба да има тијело C да би се његова брзина удвостручила након што тијело C пређе пут од 1,63 m? Користити се законом о промјени кинетичке енергије система.

Дато је: $m_A = 8m$, $m_B = 32m$, $m_C = 4m$, $m = 500$ g и $i_B = r/2$.



Динамика - II конкатбурым (тоофрабтум)

7



$$J_D \cdot \epsilon_D = F \cdot 3r + S_A \cdot r - S_B \cdot 3r$$

$$m_A \cdot a_A = m_A g - S_A$$

$$m_B \cdot a_B = S_B$$

$$\left. \begin{aligned} v_B &= 3r \cdot \omega_D \\ v_A &= r \cdot \omega_D \end{aligned} \right\} \frac{d}{dt} \Rightarrow \begin{aligned} a_B &= 3r \epsilon_D \\ a_A &= r \epsilon_D \end{aligned}$$

$$m_D \omega_D^2 r = r(3F + S_A - 3S_B) \quad (1)$$

$$m_A r \epsilon_D = m_A g - S_A \Rightarrow S_A = m_A g - m_A r \epsilon_D \quad (2)$$

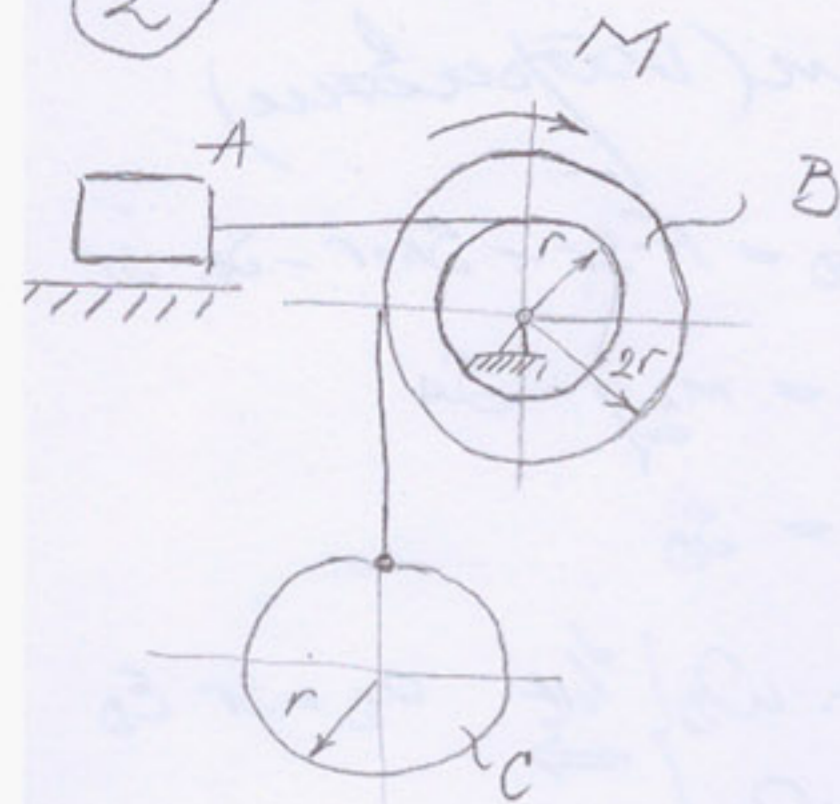
$$S_B = m_B \cdot 3r \epsilon_D \quad (3)$$

$$(3) \text{ u } (2) \text{ u } (1) \Rightarrow m_D \frac{4r^2}{g} \epsilon_D = r(3F + m_A g - m_A r \epsilon_D - 9m_B r \epsilon_D)$$

$$\epsilon_D r^2 \left(\frac{4}{g} m_D + m_A + 9m_B \right) = r(3F + m_A g)$$

$$\underline{\underline{r = \frac{3F + m_A g}{\epsilon_D (m_A + 9m_B + \frac{4}{g} m_D)} = \frac{15mg + 3mg}{\frac{8g}{5} (3m + 9m + \frac{4}{5} \cdot 9m)} = \frac{18mg}{\frac{8g}{5} \cdot 16m} = 1m}}}$$

2



$$E_K = \frac{1}{2} m_A v_A^2 + \frac{1}{2} I_B \omega_B^2 + \frac{1}{2} m_C v_C^2$$

$$\left. \begin{aligned} v_A &= r \omega_B \\ v_C &= 2r \omega_B \end{aligned} \right\} \Rightarrow v_C = 2v_A \Rightarrow v_A = \frac{v_C}{2}$$

$$\omega_B = \frac{v_C}{2r}$$

$$\begin{aligned} \underline{E_K} &= \frac{1}{2} m_A \frac{v_C^2}{4} + \frac{1}{2} m_B I_B^2 \frac{v_C^2}{4r^2} + \frac{1}{2} m_C v_C^2 \\ &= \left(\frac{1}{8} m_A + \frac{m_B}{2} \cdot \frac{r^2}{4} \cdot \frac{1}{4r^2} + \frac{m_C}{2} \right) v_C^2 \\ &= \left(\frac{m_A}{8} + \frac{m_B}{32} + \frac{m_C}{2} \right) v_C^2 = 4m v_C^2 = \underline{\underline{2v_C^2}} \end{aligned}$$

$$E_{K1} - E_{K0} = M \cdot \overset{\text{const}}{v_C} - m_C \cdot g \cdot S_C - F_{trA} \cdot S_A$$

$$\left. \begin{aligned} v_A &= \frac{v_C}{2} \\ \omega_B &= \frac{v_C}{2r} \end{aligned} \right\} \Rightarrow \left. \begin{aligned} \frac{dS_A}{dt} &= \frac{1}{2} \frac{dS_C}{dt} \\ \frac{d\varphi_B}{dt} &= \frac{1}{2r} \cdot \frac{dS_C}{dt} \end{aligned} \right\} \Rightarrow \left. \begin{aligned} S_A &= \frac{1}{2} S_C \\ \varphi_B &= \frac{1}{2r} S_C \end{aligned} \right\}$$

$$K_A = m_A g$$

$$F_{trA} = \mu m_A g$$

$$E_{K0} = 2v_{C0}^2$$

$$E_{K1} = 2 \cdot (2v_{C0})^2 = 8v_{C0}^2$$

$$6 \cdot v_{C0}^2 = M \cdot \frac{1}{2r} \cdot S_C - m_C g S_C - \mu m_A g \cdot \frac{1}{2} S_C$$

$$6v_{C0}^2 = S_C \left(\frac{16mg}{2r} - 4mg - 0,25 \cdot 8mg \cdot \frac{1}{2} \right)$$

$$6v_{C0}^2 = S_C mg (8 - 4 - 1)$$

$$\underline{\underline{v_{C0}}} = \sqrt{\frac{3mgS_C}{6}} = \sqrt{\frac{3 \cdot 0,5 \cdot 9,81 \cdot 1,63}{6}} = \underline{\underline{2 \text{ m/s}}}$$