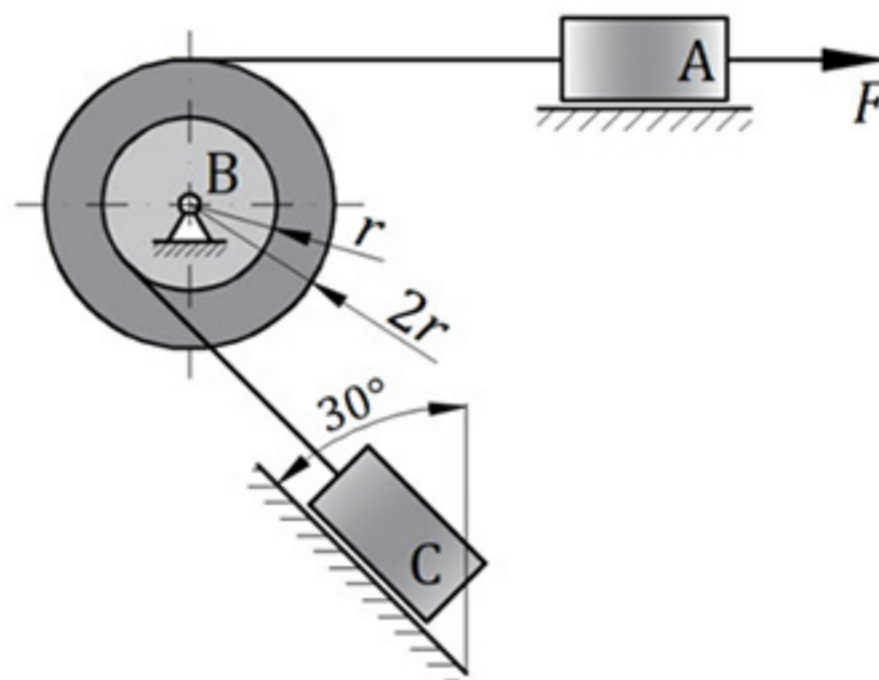


### ДРУГИ КОЛОКВИЈУМ ИЗ ДИНАМИКЕ

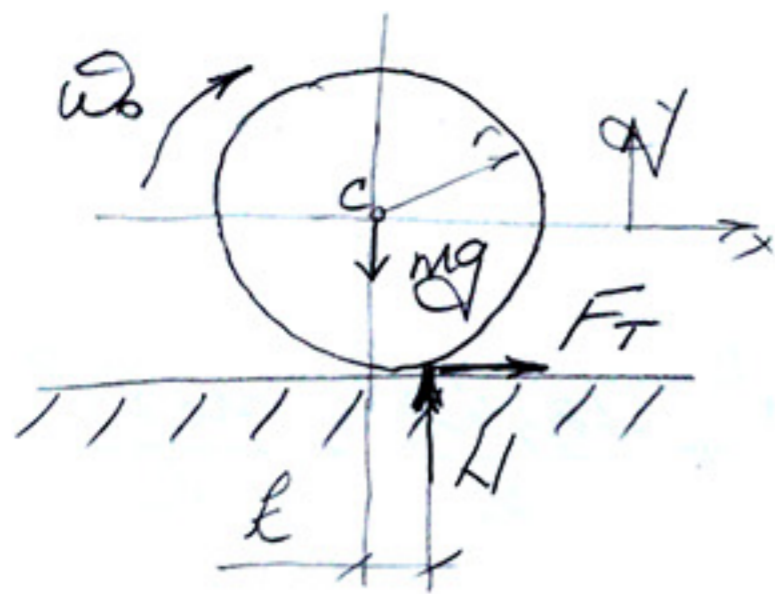
1. Хомогеном кружном диску масе 30 kg и полупречника 25 cm саопштена је почетна угаона брзина од 2 rad/s тако да се он по хоризонталној подлози котрља без клизања.
- При коликом краку трења котрљања ће се диск зауставити након што направи пет обртаја од почетка кретања?
  - За које вриједности коефицијента трења је могуће чисто котрљање, без клизања?

2. Интензитет хоризонталне силе  $F$  мијења се према закону  $F = 2s_C$  [N], гдје је  $s_C$  [m] пут који пређе тијело C у односу на почетни положај у коме је систем мировао. Коефицијент трења између тијела A и подлоге је 0,1, док су остали коефицијенти трења занемарљиви. Уже је неистегљиво.
- Одредити кинетичку енергију система у функцији брзине тијела C.
  - Одредити пут који пређе тијело A до заустављања.

Дато је:  $m_A = 3$  kg,  $m_B = 0,5$  kg,  $m_C = 4$  kg,  $i_B = r/2 = 0,3$  m.



1



$$I \epsilon = -F_T \cdot r - N \cdot l \quad (1)$$

$$m a_c = F_T \quad (2)$$

$$m \cdot a_y = N - mg \quad (3)$$

$a_c = r \epsilon$  (точка C е релативна точка на гуску за коју важи овај израз)

$$\begin{cases} (2) \Rightarrow m r \epsilon = F_T \\ (3) \Rightarrow N = mg \end{cases} \xrightarrow{(1)} I \epsilon = -m r^2 \epsilon - m g l$$

$$\epsilon (I + m r^2) = -m g l$$

$$\epsilon \left( \frac{m r^2}{2} + m r^2 \right) = -m g l$$

$$\epsilon = -\frac{2 g l}{3 r^2} \left\{ \begin{array}{l} \omega \neq 0 \\ \int_{\omega_0}^{\omega} \omega d\omega = -\frac{2 g l}{3 r^2} \int_0^{e^*} dt \end{array} \right.$$

$$\epsilon = \frac{d\omega}{dt} \cdot \frac{dt}{d\epsilon}$$

$$N^* = 5 \Rightarrow e^* = 10 \text{ s rad}$$

$$-\frac{\omega_0^2}{2} = -\frac{2 g l}{3 r^2} \cdot 10 \text{ s}$$

$$\underline{\underline{k}} = \frac{\omega_0^2}{2} \cdot \frac{3 r^2}{20 g l} = \frac{3 \cdot 4 \cdot 0,25^2}{40 \cdot 9,81 \cdot 3,14} = \underline{\underline{808 \cdot 10^{-4} \text{ m}}}$$

$$\epsilon = -\frac{2 g l}{3 r^2} = \frac{-2 \cdot 9,81 \cdot 608 \cdot 10^{-4}}{3 \cdot 0,25^2} = -0,0645 \text{ s}^{-2}$$

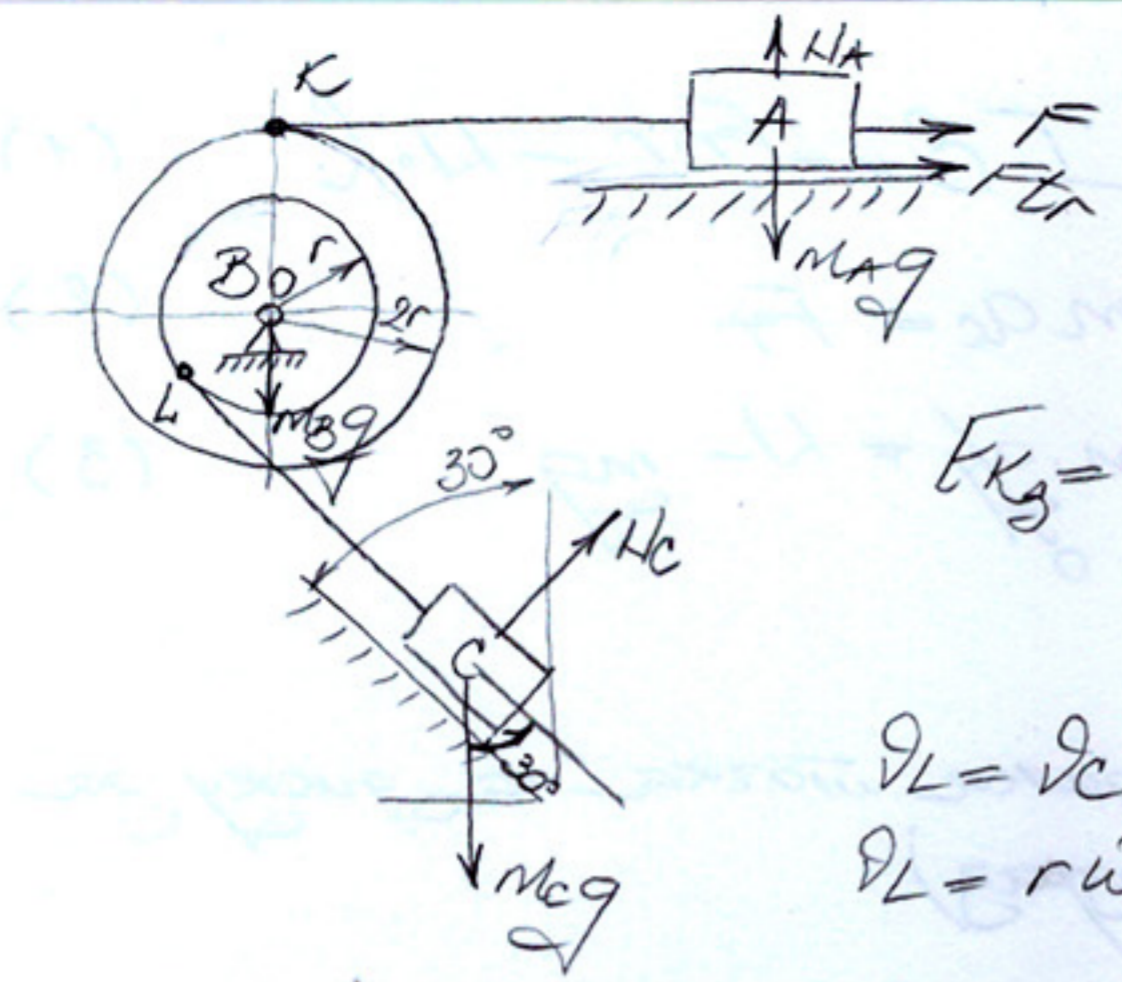
$$a_c = r \cdot \epsilon = -0,016 \text{ m/s}^2$$

$$|\vec{F}_T| = m |a_c| = 0,477 \text{ N}$$

$F_T < \mu N \rightarrow$  динамички услов којењања без клизања

$$\underline{\underline{\mu}} > \frac{F_T}{N} = \frac{0,477}{30 \cdot 9,81} = \underline{\underline{0,0016}}$$

2



$$E_{K3} = \frac{m_A v_A^2}{2} + \frac{I_{B0} \omega_B^2}{2} + \frac{m_C v_C^2}{2}$$

$$\left. \begin{aligned} v_L &= v_C \\ v_L &= r \omega_B \end{aligned} \right\} \omega_B = \frac{v_C}{r}$$

$$\left. \begin{aligned} v_K &= v_A \\ v_K &= 2r \omega_B \end{aligned} \right\} v_A = 2r \omega_B = 2r \frac{v_C}{r} = 2v_C$$

$$E_{K3} = \frac{3 \cdot 4 v_C^2}{2} + \frac{0,5 \cdot 0,3^2 \cdot v_C^2 / 0,6^2}{2} + \frac{4 v_C^2}{2} = 8,0625 v_C^2$$

У поредном положају је  $S_C = 0$ , па је и сила  $F$  једна нули, што значи да ће се тијело А кретати умијерено све док сила  $F$  не порасте довољно да заустави систем.

$$\left. \begin{aligned} v_A &= 2v_C \Rightarrow S_A = 2S_C \\ S_C &= S_A/2 \end{aligned} \right\}$$

$$E_{K1} - E_{K0} = A_{0 \rightarrow 1}^F + A_{0 \rightarrow 1}^{Ftr} + A_{0 \rightarrow 1}^{m_C g}$$

$$A_{0 \rightarrow 1}^F = \int \vec{F} \cdot d\vec{S}_A = \int F \cdot dS_A \cdot \cos 180^\circ = - \int 2S_C dS_A = - \int_0^{S_{A1}} 2 \frac{S_A}{2} dS_A = - \frac{S_{A1}^2}{2}$$

$$A_{0 \rightarrow 1}^{Ftr} = - Ftr \cdot S_{A1} = - \mu m_A g \cdot S_{A1}$$

$$A_{0 \rightarrow 1}^{m_C g} = + m_C g S_C \cos 30^\circ = m_C g \frac{S_{A1}}{2} \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$0 = - \frac{S_{A1}^2}{2} - \mu m_A g S_{A1} + m_C g \frac{\sqrt{3}}{4} S_{A1}$$

$$S_{A1} \left( \frac{\sqrt{3}}{4} m_C g - \mu m_A g - \frac{S_{A1}}{2} \right) = 0 \Rightarrow S_{A1} = 2 \left( \frac{\sqrt{3}}{4} \cdot 4 - 0,1 \cdot 3 \right) \cdot 9,81$$

$$\neq 0 \Rightarrow S_{A1} = 28,1 \text{ m}$$