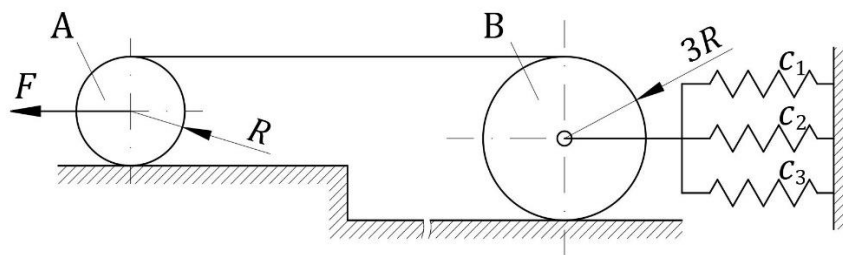


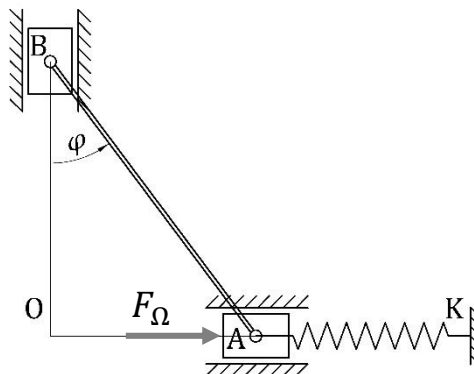
ДРУГИ КОЛОКВИЈУМ ИЗ ДИНАМИКЕ

1. Хомогеном кружном диску масе 4 kg и полупречника 20 cm саопшти се почетна брзина од 8 m/s уз стрму равн нагиба 60° у односу на хоризонталу. Одредити вријеме потребно да диск пређе пут од 10 m. Подлогу и диск сматрати апсолутно крутим. Диск се котрља без клизања. Ако је средиште диска везано за опругу која је паралелна стрмој равни, чији је други крај непомичан и која је ненапрегнута на почетку кретања, одредити крутост опруге потребну да се диск заустави након што пређе пут од 2 m.
2. Систем приказан на слици састоји се из два хомогена кружна диска маса $m_A = 4$ kg и $m_B = 5$ kg који се по крутој подлози котрљају без клизања. Средиште диска А вуче се хоризонталном силом F чији се интензитет мијења према закону $F = 3s_B^2$ [N], гдје је s_B [m] пут који пређе тијело В у односу на почетни положај у коме је његова угаона брзина износила 1 rad/s у позитивном математичком смјеру. За средиште диска В везан је систем аксијалних опруга крутости $2c_1 = c_2 = 3c_3 = 60$ N/m које су у почетном положају биле ненапрегнуте. Полупречник диска В је 75 cm, а дужина неистегљивог ужета којим су дискови везани 5 m. Одредити угаону брзину диска А након што пређе пут од 0,1 m.



ДРУГИ КОЛОКВИЈУМ ИЗ ДИНАМИКЕ СА ТЕОРИЈОМ ОСЦИЛАЦИЈА

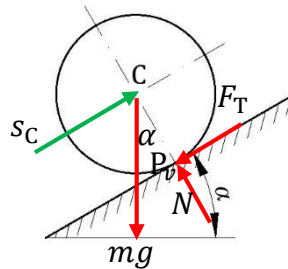
1. Хомогеном кружном диску масе 4 kg и полупречника 20 cm саопшти се почетна брзина од 8 m/s уз стрму раван нагиба 60° у односу на хоризонталу. Одредити вријеме потребно да диск пређе пут од 10 m. Подлогу и диск сматрати апсолутно крутим. Ако је средиште диска везано за опругу која је паралелна стрмој равни, чији је други крај непомичан и која је ненапрегнута на почетку кретања, одредити крутост опруге потребну да се диск заустави након што пређе пут од 2 m.
2. Хомогени штап АВ масе 3 kg и дужине $2l = 1$ m носи на крајевима клизаче А и В маса по 4 kg који клизе у вертикалној равни по глатким узајамно управним вођицама. За клизач А везана је опруга крутости 500 N/m, чија је ненапрегнута дужина \overline{OK} . На почетку кретања се клизачу А саопштава брзина од 0,5 m/s удесно из равнотежног положаја. На клизач А дјелује принудна сила $F_\Omega = F_0 \sin(\Omega t)$, гдје је $F_0 = 10$ N, а $\Omega = 12$ s⁻¹. Одредити положај и брзину система након 5 s од почетка кретања.



ПРВИ ЗАДАТАК

Хомогеном кружном диску масе 4 kg и полупречника 20 cm саопшти се почетна брзина од 8 m/s уз стрму раван нагиба 60° у односу на хоризонталу. Одредити вријеме потребно да диск пређе пут од 10 m. Подлогу и диск сматрати апсолутно крутим. Диск се котрља без клизања. Ако је средиште диска везано за опругу која је паралелна стрмој равни, чији је други крај непомичан и која је ненапрегнута на почетку кретања, одредити крутост опруге потребну да се диск заустави након што пређе пут од 2 m.

Први дио



$$\left. \begin{aligned} ma_C &= -mg \sin \alpha - F_T \\ I_C \varepsilon &= F_T R \\ v_C &= \underbrace{\overline{CP}}_{\text{const}} \omega \Rightarrow a_C = a_{Ct} = \underbrace{\overline{CP}}_{\text{const}} \varepsilon = R \varepsilon \end{aligned} \right\} \Rightarrow \left. \begin{aligned} ma_C &= -mg \sin \alpha - F_T \\ \frac{mR^2}{2} \frac{a_C}{R} &= F_T R \end{aligned} \right\} \Rightarrow \frac{m}{2} a_C = F_T$$

$$\frac{3}{2} ma_C = -mg \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$a_C = -g \frac{\sqrt{3}}{3}$$

$$\left. \begin{aligned} a_C &= -g \frac{\sqrt{3}}{3} \\ a_C &= \frac{dv_C}{dt} \end{aligned} \right\} \Rightarrow dv_C = -g \frac{\sqrt{3}}{3} dt \Rightarrow \int_8^{v_C} dv_C = -g \frac{\sqrt{3}}{3} \int_0^t dt \Rightarrow v_C = 8 - g \frac{\sqrt{3}}{3} t$$

$$\left. \begin{aligned} v_C &= 8 - g \frac{\sqrt{3}}{3} t \\ v_C &= \frac{ds_C}{dt} \end{aligned} \right\} \Rightarrow ds_C = \left(8 - g \frac{\sqrt{3}}{3} t \right) dt \Rightarrow \int_0^{s_C} ds_C = \int_0^t \left(8 - g \frac{\sqrt{3}}{3} t \right) dt \Rightarrow s_C = 8t - g \frac{\sqrt{3}}{6} t^2$$

Узимајући да је $s_C^* = 10$ m, добија се:

$$10 = 8t^* - g \frac{\sqrt{3}}{6} t^{*2}$$

$$g \frac{\sqrt{3}}{6} t^{*2} - 8t^* + 10 = 0$$

$$t_{1/2}^* = \frac{8 \pm \sqrt{64 - 4g \frac{\sqrt{3}}{6} 10}}{2g \frac{\sqrt{3}}{6}} = \frac{8 \pm \sqrt{64 - 20 \frac{\sqrt{3}}{3} g}}{g \frac{\sqrt{3}}{3}}$$

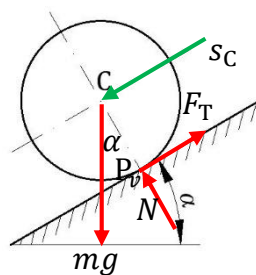
Уочава се да оба рјешења излазе из скупа реалних бројева, што значи да немају физичког смисла. То даље значи да је погрешна претпоставка према којој се тачка све вријеме креће у једном

смјеру. Стога прво треба израчунати вријеме и пређени пут до заустављања, а затим узети у обзир промјену смјера кретања.

$$\begin{cases} v_C = 8 - g \frac{\sqrt{3}}{3} t \Rightarrow 8 = g \frac{\sqrt{3}}{3} t^\# \Rightarrow t^\# = \frac{24}{g\sqrt{3}} = 1,41 \text{ s} \\ v_C^\# = 0 \end{cases}$$

$$s_C^\# = 8t^\# - g \frac{\sqrt{3}}{6} t^{\#2} = 8 \cdot 1,41 - g \frac{\sqrt{3}}{6} 1,41^2 = 5,65 \text{ m}$$

Дакле, у једном смјеру тачка прелази пут од 5,65 m, док у другом смјеру прелази преосталих $10 - 5,65 \text{ m} = 4,35 \text{ m}$.



$$\left. \begin{aligned} ma_C &= mg \sin \alpha - F_T \\ I_C \varepsilon &= F_T R \\ v_C &= \underbrace{\overline{CP}_v}_{\text{const}} \omega \Rightarrow a_C = a_{Ct} = \underbrace{\overline{CP}_v}_{\text{const}} \varepsilon = R \varepsilon \end{aligned} \right\} \Rightarrow \left. \begin{aligned} ma_C &= mg \sin \alpha - F_T \\ \frac{mR^2}{2} \frac{a_C}{R} &= F_T R \end{aligned} \right\} \Rightarrow \frac{m}{2} a_C = F_T$$

$$\frac{3}{2} ma_C = mg \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$a_C = g \frac{\sqrt{3}}{3}$$

$$\left. \begin{aligned} a_C &= g \frac{\sqrt{3}}{3} \\ a_C &= \frac{dv_C}{dt} \end{aligned} \right\} \Rightarrow dv_C = g \frac{\sqrt{3}}{3} dt \Rightarrow \int_0^{v_C} dv_C = g \frac{\sqrt{3}}{3} \int_0^t dt \Rightarrow v_C = g \frac{\sqrt{3}}{3} t$$

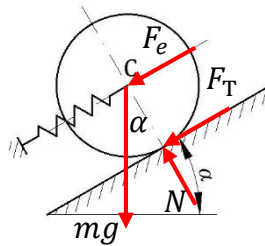
$$\left. \begin{aligned} v_C &= g \frac{\sqrt{3}}{3} t \\ v_C &= \frac{ds_C}{dt} \end{aligned} \right\} \Rightarrow ds_C = g \frac{\sqrt{3}}{3} t dt \Rightarrow \int_0^{s_C} ds_C = \int_0^t g \frac{\sqrt{3}}{3} t dt \Rightarrow s_C = g \frac{\sqrt{3}}{6} t^2$$

$$\left. \begin{aligned} s_C &= g \frac{\sqrt{3}}{6} t^2 \\ s_{C2} &= 4,35 \end{aligned} \right\} \Rightarrow 4,35 = g \frac{\sqrt{3}}{6} t_2^2 \Rightarrow t_2 = \sqrt{\frac{4,35 \cdot 6}{g\sqrt{3}}} = 1,24 \text{ s}$$

Укупно вријеме је

$$t^\# + t_2 = 1,41 \text{ s} + 1,24 \text{ s} = 2,65 \text{ s}$$

Други дио



$$v_C = \underbrace{CP}_v \omega = R\omega \Rightarrow \omega = \frac{v_C}{R}$$

$$E_k = \frac{mv_C^2}{2} + \frac{I_C \omega^2}{2} = \frac{mv_C^2}{2} + \frac{mR^2 v_C^2}{2 R^2} = \frac{mv_C^2}{2} + \frac{mv_C^2}{4} = \frac{3}{4} mv_C^2$$

$$\underbrace{E_{k1}}_0 - E_{k0} = A_{01}^{mg} + A_{01}^{Fe} + \underbrace{A_{01}^N}_0 + \underbrace{A_{01}^{F_T}}_0$$

$$-\frac{3}{4} mv_{C0}^2 = -mgs_{C1} \sin \alpha + \frac{1}{2} c \left(\underbrace{\Delta_0^2}_0 - \Delta_1^2 \right)$$

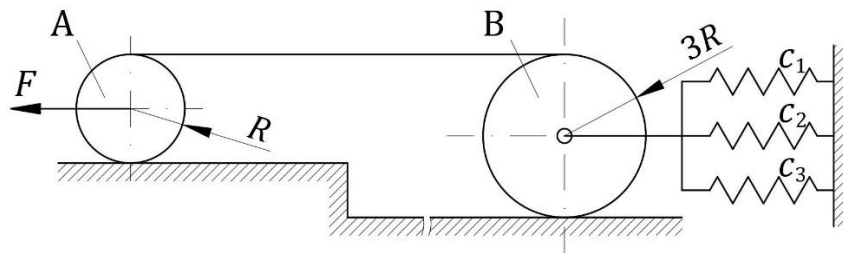
$$-\frac{3}{4} mv_{C0}^2 = -mgs_{C1} \sin \alpha - \frac{1}{2} cs_{C1}^2$$

$$c = \frac{\frac{3}{2} mv_{C0}^2 - 2mgs_{C1} \sin \alpha}{s_{C1}^2}$$

$$c = \frac{\frac{3}{2} \cdot 4 \cdot 8^2 - 2 \cdot 4 \cdot 9,81 \cdot 2 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}}{2^2} = 62,02 \frac{\text{N}}{\text{m}}$$

ДРУГИ ЗАДАТАК (МАШИНСТВО)

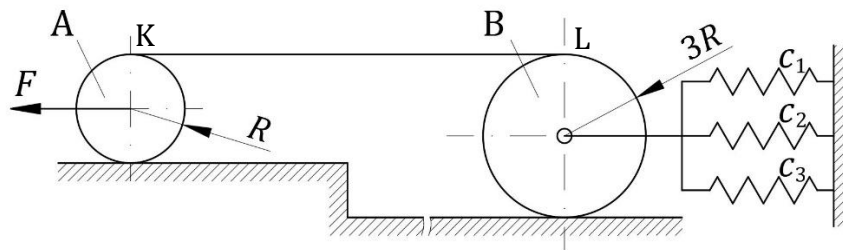
Систем приказан на слици састоји се из два хомогена кружна диска маса $m_A = 4 \text{ kg}$ и $m_B = 5 \text{ kg}$ који се по крутој подлози котрљају без клизања. Средиште диска А вуче се хоризонталном силом F чији се интензитет мијења према закону $F = 3s_B^2 \text{ [N]}$, гдје је $s_B \text{ [m]}$ пут који пређе тијело В у односу на почетни положај у коме је његова угаона брзина износила 1 rad/s у позитивном математичком смјеру. За средиште диска В везан је систем аксијалних опруга крутости $2c_1 = c_2 = 3c_3 = 60 \text{ N/m}$ које су у почетном положају биле ненапрегнуте. Полупречник диска В је 75 cm , а дужина неистегљивог ужета којим су дискови везани 5 m . Одредити угаону брзину диска А након што пређе пут од $0,1 \text{ m}$.



$$2c_1 = c_2 = 3c_3 = 60 \text{ N/m} \Rightarrow \begin{cases} c_1 = 30 \text{ N/m} \\ c_2 = 60 \text{ N/m} \\ c_3 = 20 \text{ N/m} \end{cases}$$

$$c_e = c_1 + c_2 + c_3 = 110 \text{ N/m}$$

$$3R = 75 \text{ cm} \Rightarrow R = 25 \text{ cm} = 0,25 \text{ m}$$



$$\left. \begin{array}{l} v_A = R\omega_A, \\ v_K = 2R\omega_A, \\ v_L = v_K \\ v_K = 2R\omega_A \\ v_L = 6R\omega_B \end{array} \right\} \Rightarrow \omega_B = \frac{\omega_A}{3}, \quad v_B = 3R\omega_B = 3R \frac{\omega_A}{3} = R\omega_A$$

$$\left. \begin{array}{l} \omega_B = \frac{\omega_A}{3} \\ \omega_{B0} = 1 \text{ rad/s} \end{array} \right\} \Rightarrow \omega_{A0} = 3 \text{ rad/s}$$

$$\left. \begin{array}{l} v_A = R\omega_A \\ v_B = R\omega_A \end{array} \right\} \Rightarrow v_A = v_B \Rightarrow s_A = s_B$$

$$E_k = \frac{m_A v_A^2}{2} + \frac{I_A \omega_A^2}{2} + \frac{m_B v_B^2}{2} + \frac{I_B \omega_B^2}{2}$$

$$E_k = \frac{m_A (R\omega_A)^2}{2} + \frac{\frac{m_A R^2}{2} \omega_A^2}{2} + \frac{m_B (R\omega_A)^2}{2} + \frac{\frac{m_B (3R)^2}{2} (\frac{\omega_A}{3})^2}{2}$$

$$E_k = \frac{4R^2 \omega_A^2}{2} + \frac{\frac{4R^2}{2} \omega_A^2}{2} + \frac{5R^2 \omega_A^2}{2} + \frac{\frac{45R^2}{2} \frac{\omega_A^2}{9}}{2} = 6,75R^2 \omega_A^2$$

$$A_{01}^F = \int \vec{F} \cdot d\vec{s}_A = \int F ds_A = \int 3s_B^2 ds_A = \int_0^{0,1} 3s_A^2 ds_A = 0,1^3 = 0,001$$

$$A_{01}^{F_e} = \frac{1}{2} c_e (\Delta_0^2 - \Delta_1^2) = -\frac{1}{2} c_e s_{B1}^2 = -\frac{1}{2} c_e s_{A1}^2 = -\frac{1}{2} \cdot 110 \cdot 0,1^2 = -0,55$$

$$E_{k1} - E_{k0} = A_{01}^F + A_{01}^{F_e}$$

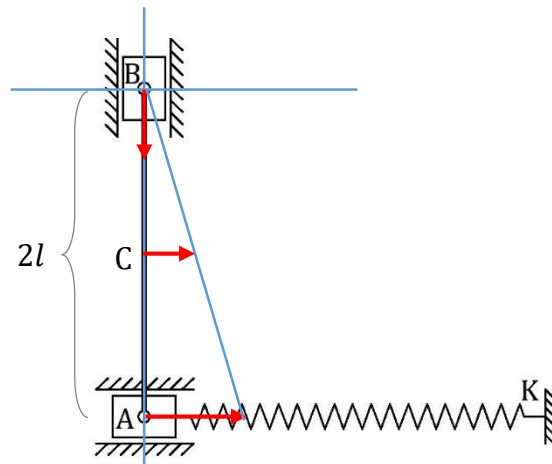
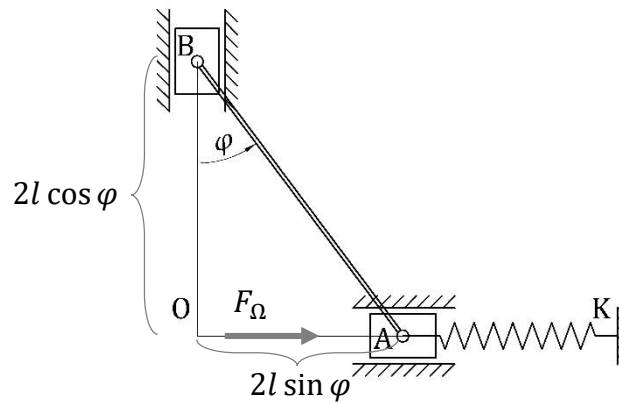
$$6,75R^2 \omega_{A1}^2 - 6,75R^2 \omega_{A0}^2 = 0,001 - 0,55$$

$$\omega_{A1} = \sqrt{\frac{6,75R^2 \omega_{A0}^2 + 0,001 - 0,55}{6,75R^2}}$$

$$\omega_{A1} = \sqrt{\frac{6,75 \cdot 0,25^2 \cdot 3^2 + 0,001 - 0,55}{6,75 \cdot 0,25^2}} = 2,77 \text{ rad/s}$$

ДРУГИ ЗАДАТАК (МЕХАТРОНИКА)

Хомогени штап АВ масе 3 kg и дужине $2l = 1$ m носи на крајевима клизаче А и В маса по 4 kg који клизе у вертикалној равни по глатким узајамно управним вођицама. За клизач А везана је опруга крутости 500 N/m, чија је ненапрегнута дужина \overline{OK} . На почетку кретања се клизачу А саопштава брзина од 0,5 m/s удесно из равнотежног положаја. На клизач А дјелује принудна сила $F_\Omega = F_0 \sin(\Omega t)$, гдје је $F_0 = 10$ N, а $\Omega = 12$ s⁻¹. Одредити положај и брзину система након 5 s од почетка кретања.



Одређујемо кинетичку енергију при проласку система кроз равнотежни положај $\varphi = 0$. Штап врши равно кретање. Његова угаона брзина је $\dot{\varphi}$.

$$v_B = \overline{BP}_v \dot{\varphi} = 0, \quad v_C = \overline{CP}_v \dot{\varphi} = l \dot{\varphi}, \quad v_A = \overline{AP}_v \dot{\varphi} = 2l \dot{\varphi}$$

$$v_{A0} = 0,5 \text{ m/s} \Rightarrow \dot{\varphi}_0 = \frac{0,5}{2l} = 0,5 \text{ s}^{-1}, \quad \boxed{\varphi_0 = 0}$$

$$I_{ABC} = \frac{m_{AB}(2l)^2}{12} = \frac{3 \cdot 4l^2}{12} = l^2$$

$$E_k = \frac{m_B v_B^2}{2} + \frac{m_A v_A^2}{2} + \frac{m_{AB} v_C^2}{2} + \frac{I_{ABC} \dot{\varphi}^2}{2}$$

$$E_k \approx 0 + \frac{4 \cdot 4l^2 \dot{\varphi}^2}{2} + \frac{3 \cdot l^2 \dot{\varphi}^2}{2} + \frac{l^2 \dot{\varphi}^2}{2} = \frac{1}{2} (16 + 3 + 1) l^2 \dot{\varphi}^2 = \frac{1}{2} 20 l^2 \dot{\varphi}^2$$

$$\boxed{a_{11} = 20l^2 = 5}$$

$$E_p = -m_B g(2l - 2l \cos \varphi) - m_{AB} g(l - l \cos \varphi) + \frac{1}{2} c(2l \sin \varphi)^2$$

$$E_p \approx -m_B g 2l \frac{\varphi^2}{2} - m_{AB} g l \frac{\varphi^2}{2} + \frac{1}{2} c 4l^2 \varphi^2$$

$$E_p \approx -4g 2l \frac{\varphi^2}{2} - 3gl \frac{\varphi^2}{2} + \frac{1}{2} c 4l^2 \varphi^2 = \frac{1}{2} (4cl^2 - 11gl) \varphi^2$$

$$c_{11} = 4cl^2 - 11gl = 4 \cdot 500 \cdot 0,5^2 - 11 \cdot 9,81 \cdot 0,5 = 446,045$$

$$\delta A^* = \vec{F}_\Omega \cdot \delta \vec{x}_A = F_\Omega \delta x_A = F_\Omega 2l \sin \delta \varphi \approx F_\Omega 2l \delta \varphi = F_0 \sin(\Omega t) 2l \delta \varphi$$

$$Q_0 = 2F_0 l = 10$$

$$h = \frac{Q_0}{a_{11}} = \frac{10}{5} = 2$$

$$\varphi = \varphi_h + \varphi_p$$

$$\varphi_h = A \sin(\omega t + \alpha), \quad \varphi_p = P \sin(\Omega t - \gamma)$$

$$\omega = \sqrt{\frac{c_{11}}{a_{11}}} = \sqrt{\frac{446,045}{5}} = 9,445$$

$$P = \frac{h}{|\omega^2 - \Omega^2|} = \frac{2}{|9,445^2 - 12^2|} = 0,0365$$

$$n = 0 \Rightarrow \operatorname{tg} \gamma = 0 \Rightarrow \gamma = 0$$

Општа једначина

$$\varphi = A \sin(9,445t + \alpha) + 0,0365 \sin(12t)$$

$$\dot{\varphi} = 9,445A \cos(9,445t + \alpha) + 0,438 \cos(12t)$$

Почетни услови

$$0 = A \sin \alpha$$

$$0,5 = 9,445A \cos \alpha + 0,438$$

Амплитуда не може бити једнака нули, па из прве једначине слиједи

$$\sin \alpha = 0 \Rightarrow \alpha = 0$$

Из друге релације се добија

$$0,5 = 9,445A + 0,438 \Rightarrow A = \frac{0,5 - 0,438}{9,445} = 0,00656$$

Коначна једначина

$$\varphi = 0,00656 \sin(9,445t) + 0,0365 \sin(12t)$$

$$\dot{\varphi} = 0,062 \cos(9,445t) + 0,438 \cos(12t)$$

$$\varphi_5 = 0,00656 \sin(9,445 \cdot 5) + 0,0365 \sin(12 \cdot 5) = -\mathbf{0,0118 \text{ rad}}$$

$$\dot{\varphi}_5 = 0,062 \cos(9,445 \cdot 5) + 0,438 \cos(12 \cdot 5) = -\mathbf{0,4788 \text{ rad/s}}$$